



## MYLAPS RC4 Direct Power Transponder Installation Manual

Figure 1

Figure 2

### Transponder Installation (fig.1)

Mount the MYLAPS RC transponder horizontally no higher than 15 cm/ 6 in (lower is better) from the track. The transponder can easily be switched between cars due to the separate holder.

Make sure no metal or carbon fibre is between transponder and track.

Transponder position must be identical in all cars for best finish accuracy. Fix the holder with double nuts and bolts. Make sure it cannot get detached.

If no free servo or battery channel is available, use a Y-splitter servo wire from your local hobby store.

The transponder LED should blink green while the radio receiver is also turned on.

### Carbon fibre/ metal chassis

The transponder signal will be weakened considerably when fitted directly onto a carbon fibre or metal chassis. This will cause low hit and strength readings from the decoder. If this is the

case try to find a transponder position free from the chassis, such as the front bumper, for better readings from the decoder.

Hits should be no less than 10 (at speed) and strength above 100. For further information, see the system manual: Operating; Trouble shooting.

If no acceptable horizontal position can be found, the transponder may be placed vertically, with the wiring facing the left or right side of the car.

### Polarity and length of wire (fig. 2)

If the polarity of the servo plug does not match your receiver, it must be reversed (red wire is +). Also the wire can be made shorter.

Carefully lift the plastic lugs on top of the golden connectors and pull them out. Afterwards make sure the connectors are properly fitted into the plug when the plastic lugs are pushed back in.

### Interference and the transponder

RC model cars can suffer from self-generated interference, resulting in poor range of the radio. This is usually caused by improper wiring layout.

The transponder does not use frequencies used by RC model cars, and will not cause radio interference if installed correctly. In order to avoid possible interference, keep the transponder away from the receiver!

To check if the signal from the transponder is causing interference, disconnect the transponder power plug and check the performance of the car. To check if the wiring causes interference, remove one lead out of the power connector and check the performance of the car.

### Your results online

Register your transponder at [www.mylaps.com](http://www.mylaps.com) and check your results online. Check with your club or race organizer if your results will be published online.

Please do not hesitate to contact us if you have any questions!

### MYLAPS EMEA

Haarlem, the Netherlands

P +31 (0)23 529 1893

F +31 (0)23 529 0156

E [info@mylaps.com](mailto:info@mylaps.com)

W [www.mylaps.com](http://www.mylaps.com)

### Specifications

#### MYLAPS RC Direct Powered transponder

|                         |   |
|-------------------------|---|
| Dimensions (WxLxH)      | : 16x19x6 mm<br>approx. 0.7"x0.8"x 0.2"                     |
| Weight                  | : 4 g.  |
| Weight including holder | : 4.7g.   |
| Humidity                | : max. 90% relative   |
| Max. speed              | : 120 km/h / 75 mph.  |
| Temperature range       | : 0-50 c / 32-122 F   |
| Signal transfer         | : magnetic induction  |
| Code resolution         | : 1.5 ms  |
| Transponder position    | : max. height 15 cm / 6"                                    |
| Power                   | : Feed from a free receiver<br>Channel (ch3 or batt)        |
| Connection Plug         | : connect using a standard<br>Servo plug                    |
| Power consumption       | : 19mA @ 6Vdc   |
| Operating voltage       | : 2.8 - 16 VDC  |
| Wire insulation         | : Aerospace/ MIL-spec<br>PTFE (Gasoline/Nitro<br>resistant) |

ENGLISH

ENGLISH

ENGLISH

ENGLISH

### Transponder installatie (fig. 1)

Monteer de transponder horizontaal en niet hoger dan 15 cm/ 6 in (lager is beter) vanaf de baan. Doordat de transponder vastgemaakt wordt in een aparte houder, kan de transponder eenvoudig tussen auto's geswitched worden.

Zorg ervoor dat er zich geen metaal of carbon fiber tussen de transponder en baan bevindt.

De transponder positie moet in alle auto's hetzelfde zijn voor de beste finish nauwkeurigheid. Monteer de houder met boutjes en moertjes. Zorg er voor dat de transponder goed in de houder zit.

Indien er geen vrij servo- of batterijkanaal beschikbaar is, kan een Y-splitter gebruikt worden (verkrijgbaar bij lokale hobby winkel). De LED op de transponder moet groen knipperen wanneer de ontvanger ingeschakeld is.

### Carbon fiber/ metalen chassis

Het transponder signaal kan aanzienlijk verzwakt worden wanneer de transponder direct op een carbon fiber of metalen chassis gemonteerd is.

Dit veroorzaakt lage hits en sterktmetingen in de decoder. Wanneer dit het geval is, probeer dan een positie buiten het chassis te vinden, zoals de voorbumper, voor betere decodermetingen.

De hits zouden ten minste meer dan 10 moeten zijn (op snelheid) en de sterke meer dan 100. Voor meer informatie, zie de systeem manual: Operating; Trouble shooting.

Wanneer geen acceptabele horizontale positie gevonden kan worden, kan de transponder eventueel verticaal geplaatst worden, waarbij de draad van de transponder aan de linker of rechter zijde van de auto dient te zitten.

### Polariteit en draadlengte (fig. 2)

Wanneer de polariteit van de servoplug niet gelijk is aan die van de ontvanger, dient deze omgewisseld te worden (rode draad is +). Eventueel kan de draad ook korter gemaakt worden.

Wip de plastic pinnetjes op de gouden connectoren voorzichtig omhoog en trek de connectoren uit de plug. Zorg ervoor dat de connectoren op de juiste wijze in de plug worden herplaats.

### Storingen en de transponder

Modelauto's kunnen zelf gegenereerde storingen produceren, die resulteren in slechte ontvangst van de zender. Dit wordt normaliter veroorzaakt door een slechte lay-out van de bedrading in de auto. De transponder gebruikt geen frequenties die door modelauto's wordt gebruikt, en genereert geen zendstoringen wanneer deze correct geïnstalleerd is. Om zendstoringen te voorkomen, houdt u de transponder weg bij de ontvanger.

Om te controleren of het signaal van de transponder storing veroorzaakt, kan de connector van de transponder uit de ontvanger gehaald worden, waarna de prestatie van de modelauto bekijken kan worden. Om te controleren of de bedrading storing veroorzaakt, kan één draad uit de connector gehaald worden, waarna de prestatie van de modelauto bekijken kan worden.

### Resultaten online

Register je transponder op [www.mylaps.com](http://www.mylaps.com) en bekijk je resultaten online. Vraag aan je club of race organisatie of resultaten online worden gepubliceerd.

### Specificaties

#### MYLAPS RC Direct Powered transponder

|                      |  |
|----------------------|--|
| Dimensies (WxLxH)    | : 16x19x6 mm<br>+/- 0.7"x0.8"x 0.2"                  |
| Gewicht              | : 4 g.   |
| Gewicht incl. houder | : 4.7g.  |
| Vochtigheid          | : max. 90% relatief                                  |
| Max. snelheid        | : 120 km/h / 75 mph.                                 |
| Min. temperatuur     | : 0-50 c / 32-122 F                                  |
| Signaal overdracht   | : magnetische inductie                               |
| Code resolutie       | : 1.5 ms   |
| Transponder positie  | : max. hoogte 15 cm / 6"                             |
| Voeding              | : Gevoed via vrij ontvanger kanaal (ch3 or batt)     |
| Connector            | : Standaard servo connecto                           |
| Stroomverbruik       | : 19mA @ 6Vdc  |
| Voltage              | : 2.8 - 16 VDC                                       |
| Draad isolatie       | : Aerospace/ MIL-spec PTFE (Benzine/Nitro resistant) |

NEDERLANDS

NEDERLANDS

NEDERLANDS

NEDERLANDS

### Compliance statement (part 15.19)

This device complies with part 15 of the FCC Rules and to RSS210 of Industry Canada.

Operation is subject to the following two conditions:

- (1) this device may not cause harmful interference, and
- (2) this device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.

Changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

### Warning (part 15.21)

Changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

### RF Exposure (OET Bulletin 65)

To comply with FCC RF exposure requirements for mobile transmitting devices, this transmitter should only be used or installed at locations where there is at least 20cm separation distance between the antenna and all persons.